

Μάθημα 3^ο

ΠΑΡΑΓΟΝΤΟΠΟΙΗΣΗ LU και QR

Θεωρία : "Γραμμική Άλγεβρα" : εδάφιο 1, σελ. 45,
 εδάφιο 2, σελ. 52, (όχι Πρόταση 3.5)
 εδάφιο 6, σελ. 103.

Ορισμοί :

1. Ένας $\mu \times \nu$ πίνακας A ονομάζεται *πλήρους βαθμού* ακριβώς όταν $\text{rank}A = \min\{\mu, \nu\}$.
2. Αν $\mu > \nu$ και ο πίνακας A είναι πλήρους βαθμού, κάθε $\nu \times \mu$ πίνακας M τέτοιος ώστε $MA = I_\nu$, ονομάζεται *αριστερά αντίστροφος* του A .
3. Αν $\mu < \nu$ και ο πίνακας A είναι πλήρους βαθμού, κάθε $\nu \times \mu$ πίνακας N τέτοιος ώστε $AN = I_\mu$, ονομάζεται *δεξιά αντίστροφος* του A .

Από τον δεύτερο και τρίτο ορισμό είναι προφανές ότι ο πίνακας A είναι δεξιά αντίστροφος του M και αριστερά αντίστροφος του N .

Παράδειγμα 3.1 Αν $A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}$ άμεσα διαπιστώνουμε ότι κάθε

πίνακας $\begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -3 & 4 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -8 & -6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ είναι δεξιά αντίστροφος του A , ο δε A

είναι αριστερά αντίστροφός τους.

Από το παράδειγμα συμπεραίνουμε ότι για έναν πίνακα ο αριστερά ή δεξιά αντίστροφός του, εφόσον υπάρχει, δεν είναι μοναδικός.

Πρόταση 3.1 Αν $\mu > \nu$ και ο πίνακας \mathbf{A} είναι πλήρους βαθμού, ο πίνακας $\mathbf{M} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T$ είναι αριστερά αντίστροφος του \mathbf{A} .

Απόδειξη : Επαληθεύουμε ότι $\mathbf{M}\mathbf{A} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T \mathbf{A} = \mathbf{I}_\nu$. Από την έκφραση του \mathbf{M} , αρκεί να διαπιστώσουμε ότι ο πίνακας $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$ είναι αντιστρέψιμος, ισοδύναμα ότι το ομογενές σύστημα $\mathbf{A}^T \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{0}$ έχει μοναδική λύση $\mathbf{x} = \mathbf{0}$.

Πράγματι,

$$\mathbf{A}^T \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{x}^T \mathbf{A}^T \mathbf{A}\mathbf{x} = 0 \Rightarrow (\mathbf{A}\mathbf{x})^T \circ \mathbf{A}\mathbf{x} = 0 \Rightarrow \|\mathbf{A}\mathbf{x}\|^2 = 0 \Rightarrow \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{x} = \mathbf{0},$$

διότι οι στήλες του \mathbf{A} είναι γραμμικά ανεξάρτητα διανύσματα. \square

Όμοια αποδεικνύουμε :

Πρόταση 3.2 Αν $\mu < \nu$ και ο πίνακας \mathbf{A} είναι πλήρους βαθμού, ο πίνακας $\mathbf{N} = \mathbf{A}^T (\mathbf{A}\mathbf{A}^T)^{-1}$ είναι δεξιά αντίστροφος του \mathbf{A} .

Λυμένες Ασκήσεις

Άσκηση 3.1 Να βρείτε τις παραγοντοποιήσεις LU και Cholesky του πίνακα.

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 5 & 5 \\ 1 & 5 & 14 \end{bmatrix}$$

Λύση : Ο πίνακας \mathbf{A} είναι συμμετρικός. Στο λογιστικό σχήμα

$$\frac{\mathbf{I}_3}{\mathbf{I}_3 \mid \mathbf{A}}$$

μετά τους μετασχηματισμούς γραμμών \mathbf{H}_{12}^{-1} , \mathbf{H}_{13}^{-1} , \mathbf{H}_{23}^{-1} και τους αντίστοιχους μετασχηματισμούς στηλών Θ_{12}^{-1} , Θ_{13}^{-1} και Θ_{23}^{-1} , βρίσκουμε

$$\begin{array}{cccc|ccc} & & & & \vdots & 1 & -1 & 0 \\ & & & & \vdots & 0 & 1 & -1 \\ & & & & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & 0 & 0 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & \vdots & 0 & 4 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & \vdots & 0 & 0 & 9 \end{array} = \frac{\mathbf{Q}}{\mathbf{P} \mid \mathbf{D}}$$

όπου $\mathbf{P} = \mathbf{H}_{23}^{-1}\mathbf{H}_{13}^{-1}\mathbf{H}_{12}^{-1}$ και $\mathbf{Q} = \Theta_{12}^{-1}\Theta_{13}^{-1}\Theta_{23}^{-1}$. Επειδή $(\mathbf{H}_{ij}^k)^T = \mathbf{H}_{ji}^k = \Theta_{ij}^k$, έχουμε $\mathbf{Q} = \mathbf{P}^T$ και $\mathbf{PAP}^T = \mathbf{D}$. Συνεπώς, η παραγοντοποίηση Cholesky είναι

$$\mathbf{A} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{D}(\mathbf{P}^T)^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbf{B}\mathbf{B}^T,$$

όπου $\mathbf{B} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{D}^{1/2} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$.

Για την παραγοντοποίηση LU είναι προφανές ότι $\mathbf{A} = (\mathbf{P}^{-1}\mathbf{D})(\mathbf{P}^T)^{-1} = \mathbf{LU}$.

* * *

Άσκηση 3.2 Να βρείτε την QR παραγοντοποίηση του πίνακα

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Λύση : Ο πίνακας \mathbf{A} έχει βαθμό 3. Με τη μέθοδο της ορθογωνοποίησης Gram-Schmidt, βρίσκουμε ορθογώνια διανύσματα

$$\begin{aligned} \xi_1 &= \mathbf{a}_1 = [1 \ 1 \ 1 \ 1]^T \\ \xi_2 &= \mathbf{a}_2 - \frac{3}{4}\xi_1 = [-3/4 \ 1/4 \ 1/4 \ 1/4]^T \\ \xi_3 &= \mathbf{a}_3 - \frac{1}{2}\xi_1 - \frac{2}{3}\xi_2 = [0 \ -2/3 \ 1/3 \ 1/3]^T \end{aligned}$$

όπου η_1, η_2 και η_3 είναι οι στήλες του A . Τότε

$$A = [\eta_1 \quad \eta_2 \quad \eta_3] = \begin{bmatrix} \xi_1 & \xi_2 + \frac{3}{4}\xi_1 & \xi_3 + \frac{2}{3}\xi_2 + \frac{1}{2}\xi_1 \end{bmatrix}$$

$$= [\xi_1 \quad \xi_2 \quad \xi_3] \begin{bmatrix} 1 & 3/4 & 1/2 \\ 0 & 1 & 2/3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \Xi T$$

Αν $D = \text{diag}(\|\xi_1\|, \|\xi_2\|, \|\xi_3\|) = \text{diag}\left(2, \sqrt{3}/2, \sqrt{2/3}\right)$, έχουμε

$$A = \Xi D^{-1} D T = Q R$$

όπου

$$Q = \Xi D^{-1} = \begin{bmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 & 0 \\ 1/2 & 1/2\sqrt{3} & -\sqrt{2/3} \\ 1/2 & 1/2\sqrt{3} & 1/\sqrt{6} \\ 1/2 & 1/2\sqrt{3} & 1/\sqrt{6} \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad R = \begin{bmatrix} 2 & 3/2 & 1 \\ 0 & \sqrt{3}/2 & 1/\sqrt{3} \\ 0 & 0 & \sqrt{2/3} \end{bmatrix}$$

Σημειώστε ότι $Q^T Q = I_3$ και ο πίνακας R είναι αντιστρέψιμος. Ο πίνακας $M = R^{-1} Q^T$ είναι αριστερά αντίστροφος του A .

* * *

Άσκηση 3.3 Αν τα διανύσματα x_1, x_2 και x_3 του \mathbb{R}^k είναι γραμμικά εξαρτημένα, βρείτε την QR παραγοντοποίηση του πίνακα

$$M = [x_1 \quad x_2 \quad x_3].$$

Λύση : Έστω $x_3 = \alpha x_1 + \beta x_2$ και τα διανύσματα x_1, x_2 είναι γραμμικά ανεξάρτητα. Αν εφαρμόσουμε τη μέθοδο ορθογωνοποίησης Gram-Schmidt στα διανύσματα x_1, x_2, x_3 έχουμε

$$\xi_1 = x_1$$

$$\xi_2 = x_2 + \lambda \xi_1, \quad \text{όπου} \quad \lambda = -(\xi_1 \circ x_2) / (\xi_1 \circ \xi_1)$$

$$\xi_3 = x_3 + \mu \xi_1 + \nu \xi_2, \quad \text{όπου} \quad \mu = -(\xi_1 \circ x_3) / (\xi_1 \circ \xi_1), \quad \nu = -(\xi_2 \circ x_3) / (\xi_2 \circ \xi_2).$$

Επειδή

$$\begin{aligned}\xi_1 \circ \mathbf{x}_3 &= \alpha(\xi_1 \circ \mathbf{x}_1) + \beta(\xi_1 \circ \mathbf{x}_2) \\ \xi_2 \circ \mathbf{x}_3 &= \alpha(\xi_2 \circ \mathbf{x}_1) + \beta(\xi_2 \circ \mathbf{x}_2) = \beta(\xi_2 \circ \mathbf{x}_2) = \beta(\xi_2 \circ \xi_2)\end{aligned}$$

είναι $\mu = -\alpha + \beta\lambda$ και $\nu = -\beta$. Τότε

$$\xi_3 = \mathbf{x}_3 + (-\alpha + \beta\lambda)\mathbf{x}_1 - \beta(\mathbf{x}_2 + \lambda\mathbf{x}_1) = \mathbf{x}_3 - \alpha\mathbf{x}_1 - \beta\mathbf{x}_2 = \mathbf{0}$$

και

$$\mathbf{M} = [\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2 \quad \mathbf{x}_3] = [\xi_1 \quad \xi_2 - \lambda\xi_1 \quad -\mu\xi_1 - \nu\xi_2] = [\xi_1 \quad \xi_2] \begin{bmatrix} 1 & -\lambda & -\mu \\ 0 & 1 & -\nu \end{bmatrix} = \mathbf{QR},$$

όπου

$$\mathbf{Q} = \begin{bmatrix} \xi_1 / \|\xi_1\| & \xi_2 / \|\xi_2\| \end{bmatrix}, \quad \mathbf{R} = \text{diag}(\|\xi_1\|, \|\xi_2\|) \begin{bmatrix} 1 & -\lambda & -\mu \\ 0 & 1 & -\nu \end{bmatrix}.$$

Σχόλιο: Από την QR παραγοντοποίηση του πλήρους βαθμού υποπίνακα $[\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2]$, έχουμε

$$[\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2] = [\xi_1 \quad \xi_2] \begin{bmatrix} 1 & -\lambda \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbf{QR}_1$$

όπου $\mathbf{R}_1 = \text{diag}(\|\xi_1\|, \|\xi_2\|) \begin{bmatrix} 1 & -\lambda \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$. Τότε, για τον πίνακα \mathbf{M} συμπεραίνουμε

$$\begin{aligned}\mathbf{M} &= [\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2 \quad \mathbf{x}_3] = [\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2 \quad \alpha\mathbf{x}_1 + \beta\mathbf{x}_2] = [\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2] \begin{bmatrix} 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 1 & \beta \end{bmatrix} = \mathbf{QR}_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 1 & \beta \end{bmatrix} \\ &= \mathbf{Q} \text{diag}(\|\xi_1\|, \|\xi_2\|) \begin{bmatrix} 1 & -\lambda & \alpha - \lambda\beta \\ 0 & 1 & \beta \end{bmatrix} = \mathbf{QR},\end{aligned}$$

καταλήγοντας στην ισότητα

$$\mathbf{R} = \mathbf{R}_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 1 & \beta \end{bmatrix}.$$

* * *

Άσκηση 3.4 Να παραγοντοποιηθεί ο πίνακας

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

στις μορφές LU και QR και μετά να λυθεί το σύστημα $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, όπου $\mathbf{b} = [2 \ 3 \ 2]^T$.

Λύση : Για την παραγοντοποίηση LU, θεωρώ το σχήμα

$$\begin{array}{c|c} & \mathbf{I}_3 \\ \hline \mathbf{I}_3 & \mathbf{A} \end{array}$$

και κάνουμε τους μετασχηματισμούς γραμμών \mathbf{H}_{12}^{-1} , \mathbf{H}_{23}^{-1} και τους μετασχηματισμούς στηλών \mathbf{Q}_{12}^{-1} , \mathbf{Q}_{23}^{-1} και \mathbf{Q}_{34} . Έτσι, έχουμε

$$\begin{array}{cccc|cccc} & & & & \vdots & 1 & 1 & 0 & -1 \\ & & & & \vdots & 0 & 1 & 0 & -1 \\ & & & & \vdots & 0 & 0 & 0 & 1 \\ & & & & \vdots & 0 & 0 & 1 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ & & & & \vdots & 1 & 0 & 0 & 0 \\ & & & & \vdots & 0 & 1 & 0 & 0 \\ & & & & \vdots & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} = \begin{array}{c|c} & \mathbf{Q} \\ \hline \mathbf{P} & \mathbf{D} \end{array}$$

όπου $\mathbf{P} = \mathbf{H}_{23}^{-1}\mathbf{H}_{12}^{-1}$ και $\mathbf{Q} = \mathbf{Q}_{12}^{-1}\mathbf{Q}_{23}^{-1}\mathbf{Q}_{34}$ και $\mathbf{PAQ} = [\mathbf{I}_3 \ \mathbf{O}]$.

Συνοπώς,

$$\begin{aligned} \mathbf{A} &= \mathbf{P}^{-1}[\mathbf{I}_3 \ \mathbf{O}]\mathbf{Q}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} [\mathbf{I}_3 \ \mathbf{O}] \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbf{LU} \end{aligned}$$

όπου $\mathbf{L} = \mathbf{P}^{-1}$ και $\mathbf{U} = [\mathbf{I}_3 \ \mathbf{O}]\mathbf{Q}^{-1}$.

Έτσι, το γραμμικό σύστημα $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, γράφεται ισοδύναμα

$$\mathbf{LUx} = \mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{Ux} = \mathbf{L}^{-1}\mathbf{b} = \mathbf{P}\mathbf{b} = \hat{\mathbf{b}}$$

όπου $\hat{\mathbf{b}} = [2 \ 1 \ 1]^T$. Μια μερική λύση του συστήματος είναι

$$\mathbf{x}_0 = \mathbf{U}^T(\mathbf{UU}^T)^{-1}\hat{\mathbf{b}} = \begin{bmatrix} 2/3 & 1/3 & 0 \\ -1/3 & 1/3 & 0 \\ 1/3 & 2/3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = [5/3 \ -1/3 \ 4/3 \ 1]^T.$$

Για τη γενική λύση του συστήματος $\mathbf{Ux} = \hat{\boldsymbol{\beta}}$, από τις εξισώσεις

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 &= 2 \\ x_2 + x_3 &= 1 \\ x_4 &= 1 \end{aligned}$$

έχουμε $x_1 = 2 + x_2$, $x_3 = 1 - x_2$, $x_4 = 1$ και συνεπώς

$$\mathbf{x} = [2 \ 0 \ 1 \ 1] + k[1 \ 1 \ -1 \ 0].$$

Για $k = -1/3$, είναι φανερό ότι $\mathbf{x} = \mathbf{x}_0$.

Για την *QR παραγοντοποίηση* του \mathbf{A} , θα βρούμε από τις γραμμές $\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \boldsymbol{\eta}_3$ του \mathbf{A} ένα ορθοκανονικό σύνολο διανυσμάτων, διότι $\text{rank } \mathbf{A} = 3$. Με τη μέθοδο ορθογωνοποίησης Gram-Schmidt, βρίσκουμε τα ορθογώνια διανύσματα

$$\begin{aligned} \boldsymbol{\xi}_1 &= \boldsymbol{\eta}_1 = [1 \ -1 \ 0 \ 0] \\ \boldsymbol{\xi}_2 &= \boldsymbol{\eta}_2 - \frac{1}{2}\boldsymbol{\xi}_1 = \left[\frac{1}{2} \ \frac{1}{2} \ 1 \ 0 \right] \\ \boldsymbol{\xi}_3 &= \boldsymbol{\eta}_3 + \frac{1}{2}\boldsymbol{\xi}_1 - \boldsymbol{\xi}_2 = [0 \ 0 \ 0 \ 1] \end{aligned}$$

3 γραφ. ανεξάρτητα διάνυσμα =
3 γραφ. ανεξάρτητ. γραμμές.
(ΠΑΝΤΑ ιδ.ο 2ο πλάτος) ζων!

και $\|\boldsymbol{\xi}_1\| = \sqrt{2}$, $\|\boldsymbol{\xi}_2\| = \sqrt{3/2}$, $\|\boldsymbol{\xi}_3\| = 1$. Συνεπώς

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\eta}_1 \\ \boldsymbol{\eta}_2 \\ \boldsymbol{\eta}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\xi}_1 \\ \boldsymbol{\xi}_2 + \frac{1}{2}\boldsymbol{\xi}_1 \\ \boldsymbol{\xi}_3 - \frac{1}{2}\boldsymbol{\xi}_1 + \boldsymbol{\xi}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 \\ -1/2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{\xi}_1 \\ \boldsymbol{\xi}_2 \\ \boldsymbol{\xi}_3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 \\ -1/2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 \\ -1/2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{D} \mathbf{D}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

όπου $\mathbf{D} = \text{diag}(\|\boldsymbol{\xi}_1\|, \|\boldsymbol{\xi}_2\|, \|\boldsymbol{\xi}_3\|) = \text{diag}(\sqrt{2}, \sqrt{3/2}, 1)$. Τότε

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 1/\sqrt{2} & \sqrt{3/2} & 0 \\ -1/\sqrt{2} & \sqrt{3/2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 & 0 \\ 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{6} & \sqrt{2/3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbf{RQ}.$$

Επειδή $\mathbf{QQ}^T = \mathbf{I}_3$, το γραμμικό σύστημα $\mathbf{Ax} = \boldsymbol{\beta}$ γράφεται

$$\mathbf{RQx} = \boldsymbol{\beta} \Leftrightarrow \mathbf{Qx} = \mathbf{R}^{-1}\boldsymbol{\beta}$$

και έχει μερική λύση $\mathbf{x} = \mathbf{Q}^T \mathbf{R}^{-1} \boldsymbol{\beta}$.

* * *

Εστω το διάνυσμα $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^v$. Ο πίνακας *Householder*

$$\mathbf{H} = \mathbf{I} - 2 \frac{\mathbf{u}\mathbf{u}^T}{\|\mathbf{u}\|^2}$$

είναι συμμετρικός και ορθογώνιος, με συνέπεια $\mathbf{H}^2 = \mathbf{I}$. Για κάθε $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^v$, το διάνυσμα $\mathbf{H}\mathbf{x}$ είναι συμμετρικό του \mathbf{x} ως προς τον υπόχωρο $\mathbf{E} = \{ \text{span} \{ \mathbf{u} \} \}^\perp$.

Πρόταση 3.3 Για κάθε διάνυσμα $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^v$ όχι συγγραμμικό του $\boldsymbol{\varepsilon}_1 = [1 \ 0 \ \dots \ 0]^T$, υπάρχει πίνακας *Householder* \mathbf{H} , ώστε το διάνυσμα $\mathbf{H}\mathbf{x}$ είναι συγγραμμικό του $\boldsymbol{\varepsilon}_1$.

Απόδειξη : Αν θεωρήσουμε το διάνυσμα $\mathbf{u} = \mathbf{x} + \|\mathbf{x}\| \boldsymbol{\varepsilon}_1$ για τον αντίστοιχο πίνακα \mathbf{H} έχουμε :

$$\begin{aligned} \mathbf{H}\mathbf{x} &= \mathbf{x} - 2 \frac{\mathbf{x}\mathbf{x}^T + \|\mathbf{x}\|(\boldsymbol{\varepsilon}_1\mathbf{x}^T + \mathbf{x}\boldsymbol{\varepsilon}_1^T) + \|\mathbf{x}\|^2 \boldsymbol{\varepsilon}_1\boldsymbol{\varepsilon}_1^T}{2\|\mathbf{x}\|(\|\mathbf{x}\| + x_1)} \mathbf{x} \\ &= \mathbf{x} - \frac{\mathbf{x}(\|\mathbf{x}\| + x_1) + \|\mathbf{x}\| \cdot (\|\mathbf{x}\| + x_1) \boldsymbol{\varepsilon}_1}{\|\mathbf{x}\| + x_1} = \mathbf{x} - \frac{(\|\mathbf{x}\| + x_1) \cdot (\mathbf{x} + \|\mathbf{x}\| \boldsymbol{\varepsilon}_1)}{\|\mathbf{x}\| + x_1} \\ &= -\|\mathbf{x}\| \boldsymbol{\varepsilon}_1, \end{aligned}$$

όπου $x_1 = \mathbf{x} \circ \boldsymbol{\varepsilon}_1$. □

Πρόταση 3.4 Στην *QR* παραγοντοποίηση του $v \times v$ πίνακα $\mathbf{A} = \mathbf{QR}$, ο ορθογώνιος πίνακας $\mathbf{Q} = \mathbf{Q}_1 \mathbf{Q}_2 \dots \mathbf{Q}_{v-1}$ όπου $\mathbf{Q}_i = \text{diag}(\mathbf{I}_{i-1}, \mathbf{H}_{v-i+1})$ και \mathbf{H}_{v-i+1} ($i = 1, 2, \dots, v-1$) είναι πίνακες *Householder*.

Απόδειξη : Από την πρώτη στήλη \mathbf{a}_1 του \mathbf{A} κατασκευάζεται ο πίνακας

Householder \mathbf{H}_1 ώστε

$$\mathbf{H}_1 \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -\|\mathbf{a}_1\| & \vdots & * & \dots & * \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{0} & \vdots & & \mathbf{A}_1 & \end{bmatrix},$$

όπου με * σημειώνουμε τα υπόλοιπα στοιχεία του γινομένου των πινάκων. Όμοια, από την πρώτη στήλη $\tilde{\mathbf{a}}_1$ του $(v-1) \times (v-1)$ πίνακα \mathbf{A}_1 , κατασκευάζεται πίνακας ο Householder \mathbf{H}_2 ώστε

$$\mathbf{H}_2 \mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} -\|\tilde{\mathbf{a}}_1\| & \vdots & * & \dots & * \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{0} & \vdots & & \mathbf{A}_2 & \end{bmatrix}.$$

Αν $\mathbf{Q}_1 = \mathbf{H}_1$ και $\mathbf{Q}_2 = \text{diag}(\mathbf{I}, \mathbf{H}_2)$, προφανώς

$$\mathbf{Q}_2 \mathbf{Q}_1 \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -\|\mathbf{a}_1\| & * & \vdots & * & \dots & * \\ 0 & -\|\tilde{\mathbf{a}}_1\| & \vdots & * & \dots & * \\ \dots & \dots & \vdots & \dots & \dots & \dots \\ & \mathbf{0} & \vdots & \mathbf{A}_2 & & \\ & & \vdots & & & \end{bmatrix}$$

Συνεχίζοντας τη διαδικασία με τον $(v-2) \times (v-2)$ πίνακα \mathbf{A}_2 , έχουμε

$$\mathbf{H}_3 \mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} * & \vdots & * & \dots & * \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{0} & \vdots & & \mathbf{A}_3 & \end{bmatrix}$$

και

$$\mathbf{Q}_3 \mathbf{Q}_2 \mathbf{Q}_1 \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -\|\mathbf{a}_1\| & * & * & \vdots & * & \dots & * \\ 0 & -\|\tilde{\mathbf{a}}_1\| & * & \vdots & * & \dots & * \\ 0 & 0 & * & \vdots & * & \dots & * \\ \dots & \dots & \dots & \vdots & \dots & \dots & \dots \\ & \mathbf{0} & & \vdots & \mathbf{A}_3 & & \\ & & & \vdots & & & \end{bmatrix},$$

όπου $\mathbf{Q}_3 = \text{diag}(\mathbf{I}_2, \mathbf{H}_3)$. Τελικά, θα έχουμε

$$\mathbf{Q}_{v-1} \dots \mathbf{Q}_2 \mathbf{Q}_1 \mathbf{A} = \begin{bmatrix} * & \dots & * \\ & \ddots & \vdots \\ \mathbf{0} & & * \end{bmatrix} = \mathbf{R}$$

ο δε πίνακας $\mathbf{H} = \mathbf{Q}_{v-1} \dots \mathbf{Q}_2 \mathbf{Q}_1$ είναι ορθογώνιος, ως γινόμενο ορθογωνίων πινάκων. Συνεπώς $\mathbf{A} = \mathbf{QR}$, όπου $\mathbf{Q} = \mathbf{H}^T = \mathbf{Q}_1 \mathbf{Q}_2 \dots \mathbf{Q}_{v-1}$. \square

Η προηγούμενη μεθοδολογία για την QR παραγοντοποίηση πίνακα εφαρμόζεται και όταν ο πίνακας \mathbf{A} δεν είναι τετραγωνικός.

Άσκηση 3.5 Να παραγοντοποιηθεί σε μορφή QR ο πίνακας

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Λύση : Σύμφωνα με την Πρόταση 3.3, για

$$\mathbf{u}_1 = [0 \ 1 \ 1]^T + \sqrt{2}[1 \ 0 \ 0]^T = [\sqrt{2} \ 1 \ 1]^T,$$

και

$$\mathbf{H}_1 = \mathbf{I}_3 - 2 \frac{\mathbf{u}_1 \mathbf{u}_1^T}{\|\mathbf{u}_1\|^2} = \begin{bmatrix} 0 & -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/2 & -1/2 \\ -1/\sqrt{2} & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix}.$$

έχουμε

$$\mathbf{H}_1 \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & -3/\sqrt{2} \\ 0 & (1-\sqrt{2})/2 \\ 0 & -(1+\sqrt{2})/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & : & -3/\sqrt{2} \\ \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{0} & : & \mathbf{A}_1 \end{bmatrix}.$$

Για $\mathbf{u}_2 = \begin{bmatrix} (1-\sqrt{2})/2 \\ -(1+\sqrt{2})/2 \end{bmatrix} + \sqrt{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.0176 \\ -1.2071 \end{bmatrix}$, θα είναι

$$\mathbf{H}_2 = \mathbf{I}_2 - 2 \frac{\mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^T}{\|\mathbf{u}_2\|^2} = \begin{bmatrix} 0.1691 & 0.9856 \\ 0.9856 & -0.1691 \end{bmatrix}$$

και

$$\mathbf{H}_2 \mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} -1.2247 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Συνεπώς, για

$$\mathbf{H} = \mathbf{Q}_2 \mathbf{Q}_1 = \begin{bmatrix} 1 & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{H}_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/2 & -1/2 \\ -1/\sqrt{2} & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -0.7071 & -0.7071 \\ -0.8165 & -0.4083 & 0.4083 \\ -0.5774 & 0.5774 & -0.5774 \end{bmatrix}$$

έχουμε

$$\mathbf{H}\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & -3/\sqrt{2} \\ 0 & -1.2247 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{R} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}$$

και

$$\mathbf{Q} = \mathbf{H}_1 \mathbf{H}_2 = \begin{bmatrix} 0 & -0.8165 & -0.5774 \\ -0.7071 & -0.4083 & 0.5774 \\ -0.7071 & 0.4083 & -0.5774 \end{bmatrix}$$

Η QR παραγοντοποίηση του \mathbf{A} είναι

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & -0.8165 \\ -0.7071 & -0.4083 \\ -0.7071 & 0.4083 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & -3/\sqrt{2} \\ 0 & -1.2247 \end{bmatrix},$$

καθόσον η μηδενική γραμμή του γινομένου $\mathbf{H}\mathbf{A}$ ακυρώνει την 3^η στήλη του πίνακα \mathbf{Q} .

* * *

